

**$e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow V + X, X \rightarrow 3P$ 过程的
角分布螺旋度形式***

张吉龙

(遵义师专物理系 贵州省 563002)

沈齐兴¹⁾ 郁 宏¹⁾

(中国科学院高能物理研究所 北京 100039)

1992年8月6日收到

摘要

本文给出了过程 $e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow V + X, X \rightarrow P_1 + P_2 + P_3$ (V 和 P_i 分别代表矢量介子和赝标介子) 的角分布螺旋度形式, 为确定上述过程中间态 X 的自旋和宇称提供了理论公式。

关键词 宇称, 螺旋度, 角分布。

1 引言

发现 J/ψ 粒子已近二十年, 但至今有关 J/ψ 的实验仍然吸引着实验和理论工作者。尤其是近十年来, 由于 QCD 理论预言, 可能在 J/ψ 衰变过程中找到包含胶子的束缚态, 这又给这一研究增添了新的动力。总数近 2×10^7 个 J/ψ 事例已被分析, 并期望 BEPC 储存环能进一步提供更多的 J/ψ 事例数。到目前为止, 已经发现的胶子球候选者至少有 $\iota/\eta(1440), \theta/f_0(1720), \xi(2230), G/f_0(1590)$ 以及三个 g_T 态。其中 $\iota/\eta(1440)$ 也许是最佳的胶子球候选者。

最近, Mark III^[1] 对 $J/\psi \rightarrow \gamma + X, X \rightarrow K\bar{K}\pi$ 过程作分波分析后的结果表明, 在 1440 MeV 附近的共振峰呈现出三态结构:

$$\begin{array}{c} J/\psi \rightarrow \gamma + X_1 \left(J^{PC} = 0^{-+}, m = \left(1416 \pm 8 \right. \right. \\ \left. \left. +7 -5 \right) \text{MeV} \right) \\ \downarrow \\ \rightarrow \pi + a_0(980) \\ \downarrow \\ \rightarrow K\bar{K}, \end{array}$$

* 国家自然科学基金资助。

1) 中国科学院理论物理研究所客座研究人员。

$$\begin{aligned}
 J/\psi \rightarrow \gamma + X_2 & \left(J^{PC} = 1^{++}, m = \left(1443^{+14+3}_{-8-16} \right) \text{MeV} \right) \\
 & \downarrow \bar{K}K^* \\
 & \downarrow K\pi, \\
 J/\psi \rightarrow \gamma + X_1 & \left(J^{PC} = 0^{-+}, m = \left(1490^{+14+3}_{-8-16} \right) \text{MeV} \right) \\
 & \downarrow \bar{K}K^* \\
 & \downarrow K\pi. \tag{1}
 \end{aligned}$$

情况比较复杂。由于分波方法只能处理二体问题，所以只能选出一部分三级二体衰变事例作分析。文献[2]已对过程(1)进行了比较系统的研究，给出了决定中间态X的自旋-宇称的角分布螺旋度形式。事实上，用角分布螺旋度形式处理时并不需要上述限制，可以直接受讨论过程。

$$\begin{array}{c} J/\psi \rightarrow \gamma + X \\ \downarrow \\ \bar{K}K\pi, \end{array} \tag{2}$$

从而增加了统计事例数。

在 J/ψ 强子衰变中，Mark III^[3] 观测了过程

$$\begin{array}{c} J/\psi \rightarrow \omega + X \\ \downarrow \\ \bar{K}K\pi, \end{array} \tag{3}$$

发现在 1440 MeV 处出现一个峰，它的自旋很可能是 1。而 Mark III^[3] 和 DM2^[4] 对过程

$$\begin{array}{c} J/\psi \rightarrow \phi + X \\ \downarrow \\ \bar{K}K\pi \end{array} \tag{4}$$

的观测，在 1440 MeV 附近没有发现峰结构，只在 1280 MeV 处有小信号。由于没有作自旋-宇称分析，不能确定它的自旋-宇称。

Crystall Ball, Mark III 和 DM2 等实验组也观测了过程

$$J/\psi \rightarrow \{\gamma, \omega, \phi\} + \eta\pi\pi, \tag{5}$$

没有发现 $\epsilon/\eta(1440)$ ，但存在可能是 $f_1(1285)$, $f_1(1420)$ 和 $f_1(1530)$ 的一系列 1^{++} 态^[5]。

为了更好地了解 J/ψ 衰变中产生的新强子态的性质，对过程 $J/\psi \rightarrow \{\gamma, \omega, \phi\} + X$ 进行综合分析是十分必要的。对这类过程给出一个统一的角分布螺旋度形式，将使这种综合分析建立在一个统一的基础上。本文将给出过程

$$\begin{array}{c} e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow V + X \\ \downarrow \\ P_1 + P_2 + P_3 \end{array} \tag{6}$$

的角分布螺旋度形式，用于对中间态X的自旋-宇称分析。这里V是矢量介子， P_1, P_2 和 P_3 是赝标介子。对于X的自旋-宇称 $J^P = 0^-, 1^\pm, 2^\pm$ ，我们分别给出了相应的角分布螺旋度形式和投影角分布公式。如果去掉公式中和 z_1, z_2 有关的项，这些公式就成为相应于 J/ψ 辐射衰变过程

$$e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow \gamma + X$$

$$\downarrow$$

$$\rightarrow P_1 + P_2 + P_3, \quad (7)$$

的角分布公式。

2 角分布公式的推导

过程(6)的 S 矩阵元为^[6]:

$$A \sim \sum_{\lambda_J, \lambda_X} \langle P_1 P_2 P_3 | T_3 | X_{\lambda_X} \rangle \langle V_{\lambda_V} X_{\lambda_X} | T_2 | \phi_{\lambda_J} \rangle \langle \phi_{\lambda_J} | T_1 | e_r^+ e_r^- \rangle. \quad (8)$$

其微分截面为

$$\frac{d\sigma}{d\theta_v dQ} \sim \frac{1}{4} \int d\gamma d\omega_1 d\omega_2 \sum_{\substack{\lambda_V, \lambda_J, \lambda'_J \\ \lambda_X, \lambda'_{X'}, r, r'}} \langle \phi_{\lambda_J} | T_1 | e_r^+ e_r^- \rangle$$

$$\langle \phi_{\lambda'_J} | T_1 | e_r^+ e_r^- \rangle^* \langle V_{\lambda_V} X_{\lambda_X} | T_2 | \phi_{\lambda_J} \rangle \langle V_{\lambda_V} X_{\lambda'_X} | T_2 | \phi_{\lambda'_J} \rangle^*$$

$$\langle P_1 P_2 P_3 | T_3 | X_{\lambda_X} \rangle \langle P_1 P_2 P_3 | T_3 | X_{\lambda'_X} \rangle^*. \quad (9)$$

其中 $\lambda_J, \lambda_V, \lambda_X$ 分别是 $J/\psi, V$ 和 X 粒子的螺旋度, r 和 r' 分别是正负电子的极化指标, ω_1 和 ω_2 是 X 静止系中赝标介子 P_1 和 P_2 的能量。在 e^+e^- 质心系中, 选取 V 的动量方向为 z 轴, e^+e^- 束流在 $x-z$ 平面, y 轴为 $\hat{z} \times \mathbf{p}_+$ (\mathbf{p}_+ 为正电子动量) 方向。 θ_v 是 J/ψ 静止系中 V 与正电子动量方向之间的夹角。令

$$I_{\lambda_J, \lambda'_J} \sim \frac{1}{4} \sum_{r, r'} \langle \phi_{\lambda_J} | T_1 | e_r^+ e_r^- \rangle \langle \phi_{\lambda'_J} | T_1 | e_r^+ e_r^- \rangle^*. \quad (10)$$

在上面选取的螺旋度坐标系中, 可以得到(略去正比于 $O(m_e/p)$ 的小项, $p = |\mathbf{p}_+| = |\mathbf{p}_-|$):

$$I_{1,1}(\theta_v) = I_{-1,-1}(\theta_v) \sim p^2(1 + \cos^2 \theta_v),$$

$$I_{1,0}(\theta_v) = I_{0,1}(\theta_v) = -I_{-1,0}(\theta_v) = -I_{0,-1}(\theta_v) \sim \frac{1}{\sqrt{2}} p^2 \sin 2\theta_v,$$

$$I_{1,-1}(\theta_v) = I_{-1,1}(\theta_v) \sim p^2 \sin^2 \theta_v,$$

$$I_{0,0}(\theta_v) \sim 2p^2 \sin^2 \theta_v, \quad (11)$$

以及

$$\langle V_{\lambda_V} X_{\lambda_X} | T_2 | \phi_{\lambda_J} \rangle \sim A_{\lambda_V, \lambda_X}, \quad \lambda_J = \lambda_V - \lambda_X. \quad (12)$$

A_{λ_V, λ_X} 称为过程 $J/\psi \rightarrow V + X$ 的螺旋度振幅。另外, 矩阵元

$$\langle P_1 P_2 P_3 | T_3 | X_{\lambda_X} \rangle \sim \sum_M F_M D_{\lambda_X, M}^{J*}(\phi, \theta, \gamma). \quad (13)$$

其中 D^J 是转动群的 $(2J+1)$ 维表示矩阵, ϕ, θ, γ 是 X 粒子静止系中, $P_1 P_2 P_3$ 组成的衰变平面的位形的欧拉角, 其中 ϕ, θ 可以分别选为这个衰变平面法线方向 \hat{n} 的方位角和极角, 相应的 z 轴平行于 J/ψ 静止系中 X 粒子的动量方向, y 轴为 $\hat{z} \times \hat{n}$ 的方向。 M 是自旋 J 在 \hat{n} 方向上的投影, F_M 称为 X 粒子衰变为三个赝标介子的螺旋度振幅。将上述结果代入截面公式(2), 即得

$$\frac{d\sigma}{d\theta_v dQ} \sim \sum_{\lambda_x, \lambda'_x, \lambda_v} I_{\lambda_v - \lambda_x, \lambda_v - \lambda'_x}(\theta_v) A_{\lambda_v, \lambda_x} A^*_{\lambda_v, \lambda'_x} \\ \cdot \sum_M D_{\lambda'_x, M}^{J*}(\phi, \theta, 0) D_{\lambda'_x, M}^J(\phi, \theta, 0) |R_M|^2.$$

这里 $|R_M|^2 = 2\pi \int d\omega_1 d\omega_2 |F_M|^2$, M 的取值为 $0, \pm 1, \dots, \pm J$. $\lambda_v - \lambda_x$ 取值范围限于 $|\lambda_v - \lambda_x| \leq 1$, 同样要求 $|\lambda_v - \lambda'_x| \leq 1$. 上式可以改写为

$$W(\theta_v, \theta, \phi) \sim \sum_{M>0} \left\{ \sum_{\lambda_x, \lambda'_x} (\text{Re} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \cos(\lambda_x - \lambda'_x)\phi + \text{Im} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \sin(\lambda_x - \lambda'_x)\phi) \right. \\ \left. [R_M^+ Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM+} + R_M^- Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM-}] \right\} \\ + \frac{1}{2} \sum_{\lambda_x, \lambda'_x} (\text{Re} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \cos(\lambda_x - \lambda'_x)\phi + \text{Im} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \sin(\lambda_x - \lambda'_x)\phi) \\ R_0 Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{J0+}. \quad (14)$$

其中

$$\rho_{\lambda_x, \lambda'_x} = \sum_{\lambda_v} I_{\lambda_v - \lambda_x, \lambda_v - \lambda'_x}(\theta_v) A_{\lambda_v, \lambda_x} A^*_{\lambda_v, \lambda'_x},$$

$$R_M^\pm = \frac{1}{2} (|R_M|^2 \pm |R_{-M}|^2),$$

$$Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM\pm}(\theta) = d_{\lambda_x, M}^J(\theta) d_{\lambda'_x, M}^J(\theta) \pm d_{\lambda_x, -M}^J(\theta) d_{\lambda'_x, -M}^J(\theta). \quad (15)$$

并具有性质:

$$I_{\lambda_j, \lambda'_j} = (-1)^{\lambda'_j - \lambda_j} I_{-\lambda_j, -\lambda'_j}, I_{\lambda_j, \lambda'_j} = I_{\lambda'_j, \lambda_j}, \\ Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM\pm}(\theta) = \pm (-1)_{\lambda'_x - \lambda_x} Z_{-\lambda'_x, -\lambda_x}^{JM\pm}(\theta). \quad (16)$$

考虑到强相互作用下的宇称守恒, 有

$$A_{-\lambda_v, -\lambda_x} = \epsilon A_{\lambda_v, \lambda_x}. \quad (17)$$

其中 $\epsilon = P(-1)^J$. 显然, 当 $\epsilon = -1$ 时, $A_{0,0} = 0$. 在时间反演不变的条件下, 螺旋度振幅相对为实, 所以 $\rho_{\lambda_x, \lambda'_x}$ 为实数. 这样, (14)式简化为

$$W(\theta_v, \theta, \phi) = \sum_{\lambda_x, \lambda'_x, M>0} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \cos(\lambda_x - \lambda'_x)\phi [R_M^+ Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM+} + R_M^- Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{JM-}] \\ + \frac{1}{2} \sum_{\lambda_x, \lambda'_x} \rho_{\lambda_x, \lambda'_x} \cos(\lambda_x - \lambda'_x)\phi R_0 Z_{\lambda_x, \lambda'_x}^{J0+}. \quad (18)$$

对于 X 粒子的三体衰变过程, 由于末态为三个赝标介子, 所以有^[6]:

$$P |\omega_1 \omega_2 \omega_3; JM M\rangle = (-1)^{M+1} |\omega_1 \omega_2 \omega_3; JM M\rangle,$$

其中 P 代表宇称算符. 根据宇称守恒以及 M 可取值 $0, \pm 1, \dots, \pm J$, 可以得到 M 的可能取值与 X 粒子自旋 J 、宇称 P 之间的关系如表 1:

表 1

J^P	M 可取值	$R_{M\pm}$ 可取形式
0^+	/	/
0^-	0	R_0+
1^+	± 1	$R_1\pm$
1^-	0	R_0+
2^+	± 1	$R_2\pm$
2^-	$0, \pm 2$	$R_0+, R_2\pm$

因为最多只有五个独立的螺旋度振幅 $A_{1,0}, A_{1,1}, A_{1,2}, A_{0,0}$ 和 $A_{0,1}$, 如果假设时间反演不变, 则可定义四个独立的、实的螺旋度振幅之比:

$$x = \frac{A_{1,1}}{A_{1,0}}, \quad y = \frac{A_{1,2}}{A_{1,0}}, \quad z_1 = \frac{A_{0,0}}{A_{1,0}}, \quad z_2 = \frac{A_{0,1}}{A_{1,0}}. \quad (19)$$

从(18)式可以导出相应于不同自旋-宇称 J^P 的角分布公式.

(A) $J^P = 0^-$

当 $J^P = 0^-$ 时, M 只能取一个值, 即 $M = 0$. 由于 $\epsilon = -1$, $A_{0,0} = 0$. 可得角分布 $W(\theta_v, \theta, \phi) \sim 2(1 + \cos^2 \theta_v)R_0+$. (20)

(B) $J^P = 1^+$

当 $J^P = 1^+$ 时, M 能取二个值, 即 $M = \pm 1$. 这时同样有 $A_{0,0} = 0$. 可得角分布公式

$$\begin{aligned} W(\theta_v, \theta, \phi) \sim & \{2(1 + \cos^2 \theta_v)\sin^2 \theta + 2x^2 \sin^2 \theta_v(1 + \cos^2 \theta) \\ & + x \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos \phi \\ & + z_1^2[(1 + \cos^2 \theta_v)(1 + \cos^2 \theta) \\ & - \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta \cos 2\phi]\}R_1+. \end{aligned} \quad (21)$$

(C) $J^P = 1^-$

这时 M 只能取一个值, $M = 0$. 因此有

$$\begin{aligned} W(\theta_v, \theta, \phi) \sim & \{2(1 + \cos^2 \theta_v)\cos^2 \theta + 2x^2 \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta - x \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos \phi \\ & + 2z_1^2 \sin^2 \theta_v \cos^2 \theta - z_1 z_2 \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos \phi \\ & + z_2^2[(1 + \cos^2 \theta_v)\sin^2 \theta - \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta \cos 2\phi]\}R_0+. \end{aligned} \quad (22)$$

(D) $J^P = 2^+$

当 $J^P = 2^+$ 时, M 能取二个值, 即 ± 1 . 角分布公式为

$$\begin{aligned} W(\theta_v, \theta, \phi) = & \left\{ \frac{3}{2}(1 + \cos^2 \theta_v)\sin^2 2\theta + 2x^2 \sin^2 \theta_v(1 - 3\cos^2 \theta + 4\cos^4 \theta) \right. \\ & + y^2(1 + \cos^2 \theta_v)(1 - \cos^4 \theta) + \sqrt{3}x \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos 2\theta \cos \phi \\ & - 2\sqrt{6}y \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta \cos^2 \theta \cos 2\phi + \sqrt{2}xy \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos^2 \theta \cos \phi \\ & + \frac{3}{2}z_1^2 \sin^2 \theta_v \sin^2 2\theta - \sqrt{3}z_1 z_2 \sin 2\theta_v \sin 2\theta \cos 2\theta \cos \phi \\ & + z_2^2[(1 + \cos^2 \theta_v)(1 - 3\cos^2 \theta + 4\cos^4 \theta) \\ & \left. + \sin^2 \theta_v(\cos^2 \theta - \cos^2 2\theta) \cos 2\phi] \right\} R_1+. \end{aligned} \quad (23)$$

(E) $J^P = 2^-$

$J^P = 2^-$ 时, M 可以取三个值: 0, ± 2 . 由于 $A_{1,0} = 0$, 角分布公式中不含与 z_1 有关的项, 结果是:

$$\begin{aligned}
 W(\theta_v, \theta, \phi) \sim & \left\{ \frac{3}{2} (1 + \cos^2 \theta_v) \sin^4 \theta + 2x^2 \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta (1 - \cos^2 \theta) \right. \\
 & + \frac{1}{4} y^2 (1 + \cos^2 \theta_v) (1 + 6 \cos^2 \theta + \cos^4 \theta) + \frac{\sqrt{3}}{2} x \sin 2\theta_v \sin 2\theta \sin^2 \theta \cos \phi \\
 & + \frac{\sqrt{6}}{2} y \sin^2 \theta_v (1 - \cos^4 \theta) \cos 2\phi - \frac{\sqrt{2}}{4} xy \sin 2\theta_v (3 + \cos^2 \theta) \sin 2\theta \cos \phi \\
 & + z_2^2 [(1 + \cos^2 \theta_v) (1 - \cos^4 \theta) - \sin^2 \theta_v \sin^4 \theta \cos 2\phi] \Big\} R_{2+} \\
 & + \left\{ \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta_v) (3 \cos^2 \theta - 1)^2 + \frac{3}{2} x^2 \sin^2 \theta_v \sin^2 2\theta \right. \\
 & + \frac{3}{4} y^2 (1 + \cos^2 \theta_v) \sin^4 \theta - \frac{\sqrt{3}}{2} x \sin 2\theta_v \sin 2\theta (3 \cos^2 \theta - 1) \cos \phi \\
 & + \frac{\sqrt{6}}{2} y \sin^2 \theta_v \sin^2 \theta (3 \cos^2 \theta - 1) \cos 2\phi \\
 & + \frac{3\sqrt{2}}{4} xy \sin 2\theta_v \sin 2\theta \sin^2 \theta \cos \phi \\
 & \left. + 3z_2^2 [(1 + \cos^2 \theta_v) + \sin^2 \theta_v \cos 2\phi] \sin^2 \theta \cos^2 \theta \right\} R_{0+}. \tag{24}
 \end{aligned}$$

在导出(20)–(24)式时, 我们已经忽略了公因子 $p^2 A_{1,0}^2$.

3 讨 论

如果将角分布归一化, 并分别积去角度 $\theta, \phi; \theta_v, \phi$ 或 θ_v, θ , 则分别可得三个归一化的投影角分布 $P_1(\cos \theta_v)$, $P_2(\cos \theta)$ 和 $P_3(\phi)$, 它们通常是实验上感兴趣的。计算结果如下:

(A) $J^P = 0^-$

$$\begin{aligned}
 P_1(\cos \theta_v) &= \frac{3}{8} (1 + \cos^2 \theta_v), \\
 P_2(\cos \theta) &= \frac{1}{2}, \\
 P_3(\phi) &= \frac{1}{2\pi}.
 \end{aligned} \tag{25}$$

(B) $J^P = 1^+$

$$\begin{aligned}
 P_1(\cos \theta_v) &= \frac{3}{8} \frac{1}{1 + x^2 + z_2^2} \{1 + 2x^2 + z_2^2 + (1 - 2x^2 + z_2^2) \cos^2 \theta_v\}, \\
 P_2(\cos \theta) &= \frac{3}{8} \frac{1}{1 + x^2 + z_2^2} \{2 + x^2 + z_2^2 - (2 - x^2 - z_2^2) \cos^2 \theta\},
 \end{aligned}$$

$$P_s(\phi) = \frac{1}{2\pi} \left\{ 1 - \frac{z_2^2}{4(1+x^2+z_2^2)} \cos 2\phi \right\}. \quad (26)$$

(C) $J^P = 1^-$

$$\begin{aligned} P_1(\cos \theta_v) &= \frac{3}{8} \frac{1}{1+x^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \{ 1 + 2x^2 + z_1^2 + z_2^2 \\ &\quad + (1 - 2x^2 - z_1^2 + z_2^2) \cos^2 \theta_v \}, \end{aligned}$$

$$P_2(\cos \theta) = \frac{3}{4} \frac{1}{1+x^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \{ x^2 + z_2^2 + (2 - x^2 + z_1^2 - z_2^2) \cos^2 \theta \},$$

$$P_s(\phi) = \frac{1}{2\pi} \left\{ 1 - \frac{1}{2} \frac{z_2^2}{1+x^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \cos 2\phi \right\}. \quad (27)$$

(D) $J^P = 2^+$

$$\begin{aligned} P_1(\cos \theta_v) &= \frac{3}{8} \frac{1}{1+x^2 + y^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \{ 1 + 2x^2 + y^2 + z_1^2 + z_2^2 \\ &\quad + (1 - 2x^2 + y^2 - z_1^2 + z_2^2) \cos^2 \theta_v \}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_2(\cos \theta) &= \frac{5}{8} \frac{1}{1+x^2 + y^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \{ x^2 + y^2 + z_2^2 \\ &\quad + (6 - 3x^2 + 3z_1^2 - 3z_2^2) \cos^2 \theta \\ &\quad - (6 - 4x^2 + y^2 + 3z_1^2 - 4z_2^2) \cos^4 \theta \}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_s(\phi) &= \frac{1}{2\pi} \frac{1}{1+x^2 + y^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2} \left\{ 1 + x^2 + y^2 + \frac{1}{2} z_1^2 + z_2^2 \right. \\ &\quad \left. - \left(\frac{1}{12} z_2^2 + \frac{1}{\sqrt{6}} y \right) \cos 2\phi \right\}. \quad (28) \end{aligned}$$

(E) $J^P = 2^-$

$$\begin{aligned} P_1(\cos \theta_v) &= \frac{3}{8} \frac{1}{1+x^2 + y^2 + z_2^2} \{ 1 + 2x^2 + y^2 + z_2^2 \\ &\quad + (1 - 2x^2 + y^2 + z_2^2) \cos^2 \theta_v \}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} P_2(\cos \theta) &= \frac{4\pi}{3N} \{ R_{2+} [6 + 4x^2 + y^2 + 4z_2^2 + 6(y^2 - 2) \cos^2 \theta \\ &\quad + (6 - 4x^2 + y^2 - 4z_2^2) \cos^4 \theta] + R_{0+} [2 + 3y^2 \\ &\quad - 6(2 - 2x^2 + y^2 - 2z_2^2) \cos^2 \theta \\ &\quad + 3(6 - 4x^2 + y^2 - 4z_2^2) \cos^4 \theta] \}, \end{aligned}$$

$$P_s(\phi) = \frac{1}{2\pi} + \frac{64}{15N} \left\{ R_{2+} \left(\frac{\sqrt{6}}{4} y - \frac{1}{3} z_2^2 \right) \right.$$

$$+ R_{\phi^+} \left(\frac{1}{4} z_2^2 - \frac{\sqrt{6}}{12} y \right) \} \cos 2\phi. \quad (29)$$

其中归一化常数

$$N = \frac{128\pi}{15} (1 + x^2 + y^2 + z_2^2) \left(R_{z^+} + \frac{1}{2} R_{\phi^+} \right). \quad (30)$$

从上面的公式可以看到,对于 $J^P = 0^-$ 的粒子,过程(2)的投影角分布对 θ, ϕ 都是各向同性的,而对 1^\pm 和 2^\pm 的粒子 X, 其投影角分布一般情况下都不具有这种特性。所以实验上可以根据这种特性把 0^- 粒子区分出来。在特殊情况下,例如从(26)式,虽然当 $x^2 = 2, z_2^2 = 0$ 时,对 1^+ 粒子的投影角分布对 θ, ϕ 也是各向同性的,但这时的 $P_1(\cos \theta_v) \sim 5 - 3\cos^2 \theta_v$ 和 0^- 粒子的 $P_1(\cos \theta_v) \sim 1 + \cos^2 \theta_v$ 是不同的。因此 0^- 粒子和 1^+ 粒子仍可区分。同样,从(27)式看到,只有当 $x^2 = 2, z_1^2 = 0, z_2^2 = 0$ 同时成立时,对于 1^- 粒子的投影角分布对 θ, ϕ 也是各向同性的,但这时的 $P_1(\cos \theta_v) \sim 5 - 3\cos^2 \theta_v$ 和 0^- 粒子的 $P_1(\cos \theta_v)$ 不同,所以 0^- 粒子和 1^- 粒子仍可区分。类似的讨论也适用于 2^\pm 粒子的情况。另外,还可以根据相应于 θ 的投影角分布的不同性质,将 $J = 1$ 的粒子与 $J = 2$ 的粒子区分开。因为对于自旋为 1 的 X 粒子的投影角分布 $P_2(\cos \theta)$ 都只与 $\cos^2 \theta$ 有关,而对于自旋为 2 的 X 粒子的投影角分布 $P_2(\cos \theta)$ 不仅依赖于 $\cos^2 \theta$,而且通常还包含与 $\cos^4 \theta$ 有关的项。

从上面给出的投影角分布我们还看到,一般地说,我们无法从这些角分布来判别 X 粒子的字称 P, 只有在非常特殊的情况下才可能实现。例如,当 $2-x^2-z_2^2$ 和 $2-x^2+z_1^2-z_2^2$ 中的一个等于零,而另一个不为零时,从(26)和(27)式看到,对 1^+ 粒子和 1^- 粒子的 $P_2(\cos \theta)$, 其中一个对 θ 各向同性,而另一个依赖于 $\cos^2 \theta$,从而判别出 X 粒子的字称 P。对自旋为 2 的粒子也是类似的。

综上所述,对于具有不同自旋值的中间态 X, 我们得到了相应的角分布螺旋度形式。对于具有不同自旋的 X 粒子, 相应的投影角分布具有不同的特性。实验上可以根据测量到的投影角分布的特性判别中间态粒子 X 的自旋值。在比较特殊的情况下,有时也能判别粒子 X 的字称。螺旋度振幅的比值 x, y, z_1 和 z_2 作为参数,可以通过拟合实验数据而得到,从而为进一步研究相互作用机制以及了解 X 粒子的性质提供重要的信息。

上述讨论也适用于 $\psi'(3685)$ 和 Y 的相应的衰变过程。

参 考 文 献

- [1] Z. Bai et al., *Phys. Rev. Lett.*, **65**(1990)2507.
- [2] 沈齐兴, 郁宏, 高能物理与核物理, **3**(1992)219.
- [3] J.J. Becker et al., *Phys. Rev. Lett.*, **59**(1987)186.
- [4] L. Kopke and N. Wermes, *Phys. Rep.*, **174** (1989)67.
- [5] J. Becker et al., SLAC-PUB-4246(1987).
- [6] S.M. Berman and M. Jacob, *Phys. Rev.*, **139**(1965) 1023; J. Werle, *Phys. Lett.*, **4**(1963)127; *Nucl. Phys.*, **44**(1963)579; C. Zernach, *Phys. Rev.*, **133**(1964) B1201.

Helicity Formalism of the Angular Distributions for the Process $e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow V + X, X \rightarrow 3P$

Zhang Jilong

(Zunyi Normal School Guizhou 563002)

Shen Qixing Yu Hong

(Institute of High Energy Physics, Academia Sinica, Beijing 100039)

Received on August 6, 1992

Abstract

The helicity formalism of the angular distributions for the process $e^+ + e^- \rightarrow J/\psi \rightarrow V + X, X \rightarrow P_1 + P_2 + P_3$ (V and P_i stand for vector and pseudoscalar meson, respectively) are given in this paper. It provides the theoretical formula for determining the spin and parity of the intermediate state X of the above process.

Key Words Parity, Helicity, Angular distribution.